

國立中山大學機械與機電工程學系機器設備

Facilities of Department of Mechanical and Electromechanical Engineering

名稱 Name	六軸機械手臂 Robotic Arm
用途 Purpose	物料抓取與處理 Capture and deal with objects
廠牌型號 Type	EPSON/C4-A601A
保管人 Responsible	

儀器特色(Feature)

1. 最大工作半徑：600mm (Working radius 600mm)
2. 定位精度：0.02mm (Positioning accuracy 0.02mm)
3. 自由度：6 個旋轉關節 (6 DOFs)
4. 額定負載：4kg (Rated load 4kg)